

# GR6100-1700

可达半径1674 mm / 偏置手腕 / 手腕可搬运质量10 kg

### ■ 功能特点

- 提供地面、顶吊、壁挂、倾斜角等安装方式；
- 大臂盖板分段式设计，方便分段式拆卸、安装和集成；
- 配置偏置手腕，正面无奇异点，方便集成；
- 支持扩展联动附加轴；
- 可选离线编程软件，标配喷涂工艺包，内置外围设备I/O点，编程简单，易于集成；
- 通过中国、欧盟和国际电工委防爆认证，可用于1区气体及21区粉尘危险作业环境。

### ■ 适用场景

为通用工业喷涂应用开发，适用于木器、家具、陶瓷、金属、五金、集装箱、储能箱、工程机械、钢结构等工件喷涂。

### ■ 适用行业

适用于木器、家具、陶瓷、金属、五金、集装箱、储能箱、工程机械、钢结构等行业。



埃夫特智能机器人股份有限公司  
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.  
公司热线:400-052-8877  
公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号  
WWW.EFORT.COM.CN



EFORT

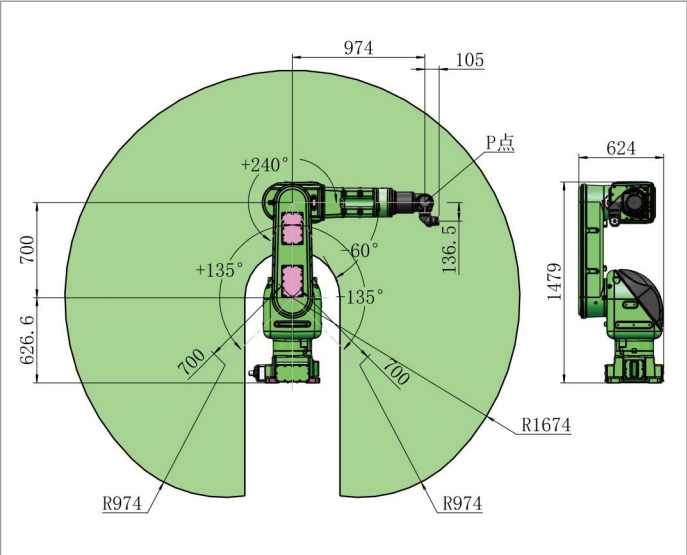


扫码查看说明书

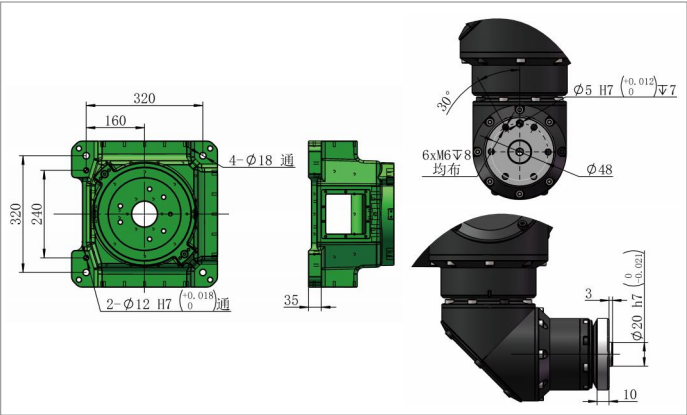
### 产品参数/SPECIFICATIONS

|                       |    |                        |          |
|-----------------------|----|------------------------|----------|
| 手腕可搬运质量               |    | 10 kg                  |          |
| 可达半径                  |    | 1674 mm                |          |
| 重复定位精度                |    | ±0.15 mm               |          |
| 各轴运动范围<br>&<br>最大单轴速度 |    | 各轴运动范围                 | 最大单轴速度   |
|                       | J1 | ±160°                  | 180°/sec |
|                       | J2 | ±135°                  | 180°/sec |
|                       | J3 | -60°/+240°             | 180°/sec |
|                       | J4 | ±360°                  | 360°/sec |
|                       | J5 | ±360°                  | 400°/sec |
| 手腕允许负载转矩              | J6 | ±360°                  | 450°/sec |
|                       | J4 | 30 N·m                 |          |
|                       | J5 | 25 N·m                 |          |
| 手腕允许负载转动惯量            | J6 | 12 N·m                 |          |
|                       | J4 | 0.8 kg·m <sup>2</sup>  |          |
|                       | J5 | 0.59 kg·m <sup>2</sup> |          |
|                       | J6 | 0.1 kg·m <sup>2</sup>  |          |

### 动作范围/OPERATING SPACE



### 底座&法兰尺寸/BASE& END FLANGE MOUNTING SIZE

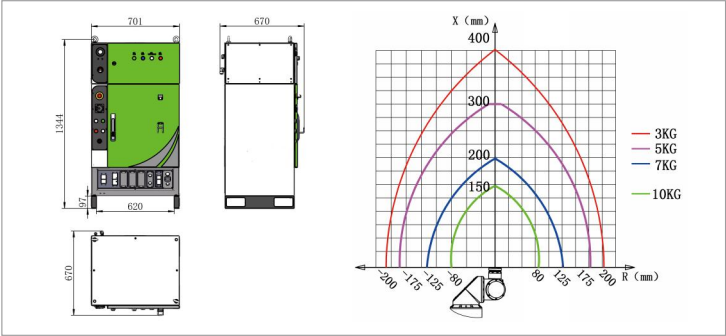


\*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有，如有更新，恕不另行通知。

### GR-Series Painting Robot

|      |      |                             |
|------|------|-----------------------------|
| 结构   |      | 6轴串联多关节                     |
| 安装方式 |      | 地面、顶吊、壁挂、倾斜角                |
| 防护等级 | 本体   | IP 65                       |
|      | 控制柜  | IP 54                       |
| 防爆等级 | 气体   | Ex db ib pxb IIC T4 Gb      |
|      | 粉尘   | Ex ib pxb tb IIIC T135°C Db |
| 使用条件 | 工作电压 | 三相AC400V(±10%)              |
|      | 电源容量 | 11 kVA                      |
|      | 温度   | 0~45 °C                     |
| 手臂负载 | 湿度   | RH≤80% (无结露)                |
|      | 大臂   | 15 kg                       |
| 质量   | 小臂   | 10 kg                       |
|      | 本体   | 280 kg                      |
|      | 电柜   | 140 kg                      |

### 控制柜尺寸&手腕末端负载图/CONTROL CABINET SIZE&WRIST END LOAD MAP



### 选型配置表/SELECTION&CONFIGURATION TABLE

| 项目          | 标准配置     | 可选配置            |        |
|-------------|----------|-----------------|--------|
| 驱动单元        | 6轴       | 6+2轴            |        |
| 电柜-本体<br>线缆 | 静态:8 m   | 最长:30 m         |        |
|             | /        | 拖链线最长:30 m      |        |
| 示教器线缆       | 8 m      | 最长:30 m         |        |
| 数字量DI/DO    | 16/16    | /               |        |
| 模拟量AI/AO    | /        | 可增加模拟量硬件模块，最多4路 |        |
| 现场总线        | Ethercat | ProfiNet        | CCLink |
| 程序容量        | 1GB      | /               |        |
| 软件包         | 喷涂工艺包    | /               |        |
| 传送带跟踪       | /        | 可选              |        |
| 颜色          | RAL6018  | 客订              |        |

相关信息发布时间 2025/04